

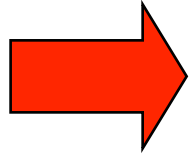


## Prozessornahe Programmiertechniken

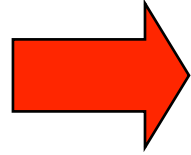
Otto-von-Guericke-Universität Magdeburg



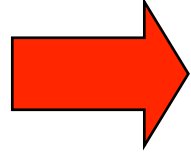
# Prozessornahe Programmieretechniken



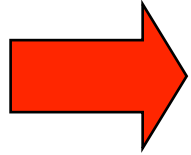
**Variablen und Zuweisungen**



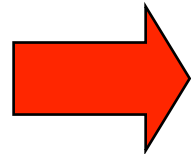
**Datenstrukturen und Zeiger**



**Kontrollstruktur-Muster**



**Positionsunabhängiger Code**



**Unterprogrammtechniken**



# Variablen und Zuweisungen

---

C Programmsegment:

```
..
uint8_t a, b, c;          /*Deklaration des Bedarfs an Speicherplatz */
                          /*vom Datentyp z.B. unsigned integer, 8 Bit */
..
..
a = b + c;               /* addiere b und c und speichere das Resultat in a */
```

In imperativen Sprachen ist " $a = b + c$ " *kein mathematischer Ausdruck*, sondern eine Vorschrift, wie mit Inhalten von Speicherplätzen umzugehen ist!

Fragen:

- wo befinden sich die Operanden ?
- welcher Operator wird angewendet?
- wo wird das Ergebnis gespeichert?



### C Programmsegment:

```
..
uint8_t a, b, c;          /*Deklaration des Bedarfs an Speicherplatz */
                          /*vom Datentyp z.B. unsigned integer, 8 Bit */
..
..
a = b + c;                /* addiere b und c und speichere das Resultat in a */
```

a, b, und c sind **Variablen**, die im Rechner durch **Speicherplätze** repräsentiert sind, die entsprechende Werte enthalten.

Dieser Bedarf an Speicherplätzen wird durch die **Deklaration** "int a, b, c;" spezifiziert. Der Compiler wird dieses Konstrukt in Anweisungen übersetzen, die:

1. Für die Variablen a, b, und c entsprechende Speicherplätze oder Register reservieren. Durch die Deklaration der Datentypen ist die Größe der Speicherworte festgelegt.
2. Die entsprechende Operation (gemäß den Datentypen) durchführen.
3. Das Resultat auf einem spezifizierten Speicherplatz ablegen. Daher bezeichnet "=" nicht Gleichheit sondern ist die Zuweisung "←".



# Variablen und Zuweisungen

$$a \leftarrow b + c$$

Ein Compiler würde für die 6809 folgende Assemblersequenz erzeugen und Reservierungen vornehmen.

..

..

Start	LDA var-b	/*lade den Wert in var-b in den Accumulator
	ADD var-c	/*addiere den Wert var-c (aus dem Speicher)
	STA var-a	/* speichere das Resultat auf Speicherplatz var-c

..

..

..

var-a	RMB
var-b	RMB
var-c	RMB

Falls man einen Operanden nach der Addition nicht mehr benötigt, kann er mit dem Resultat überschrieben werden, z.B.  $b \leftarrow b+c$ . Das spart Speicherplatz und zeigt nochmal deutlich, dass "=" ein Zuweisung bezeichnet.



# Variablen und Zuweisungen

---

**2-Adress-Befehle**  
z.B. 68K oder Pentium

**Code Sequenz:**

```
ld r2, b
ld r3, c
mv r1, r2
add r1, r3
st a, r1
```

**3 Adress-Befehle**  
RISC-CPU's wie Sparc,  
MIPS, Alpha, ARM, .

**Code Sequenz:**

```
ld r2, b
ld r3, c
add r1, r2, r3
st a, r1
```

r2 und/oder r3 die Quellregister und r1 das Zielregister. a, b, und c sind Speicherplätze.

**Fazit:** Das Programmstatement " $a = b + c$ " ist kein mathematisch oder logischer Ausdruck, sondern a, b, und c sind Container für Daten und "=" ist die Zuweisung des Resultat-Containers. Die Architektur des Rechners beeinflusst in erheblichem Maß die Umsetzung.



## Variablen und Zuweisungen

```
C-Programm
"simple_add_char.c"

static char a, b, c;
int main()
{
a=b+c;
}
```

### GAS LISTING simple\_add\_char.s

```
1          .file          "simple_add_char.c"
2          .version      "01.01"
3          gcc2_compiled.:
4          .text
5          .align 16
6          .globl main
7          .type         main,@function
8          main:
9          0000 55          pushl %ebp
10         0001 89E5       movl %esp,%ebp
11         0003 A0010000   movb b,%al
11         00          .L2:
12         0008 8A150200   movb c,%dl
12         0000
13         000e 88C1       movb %al,%cl
14         0010 00D1       addb %dl,%cl
15         0012 880D0000   movb %cl,a
15         0000
16         .L2:
17         0018 89EC       movl %ebp,%esp
18         001a 5D          popl %ebp
19         001b C3          ret
20         .Lfe1:
21         .size         main,.Lfe1-main
22         .local        a
23         .comm        a,1,1
24         .local        b
25         .comm        b,1,1
26         .local        c
27         .comm        c,1,1
28         001c 8D742600   .ident "GCC: (GNU) 2.95.3 20010315 (SuSE)"

DEFINED SYMBOLS
*ABS*:00000000 simple_add_char.c
simple_add_char.s:3 .text:00000000 gcc2_compiled.
simple_add_char.s:8 .text:00000000 main
simple_add_char.s:23 .bss:00000001 b
simple_add_char.s:25 .bss:00000002 c
simple_add_char.s:21 .bss:00000000 a
```

**(globale) Variablen werden im Speicher angelegt. Für ein "char" wird 1 Byte reserviert.**



## Variablen und Zuweisungen

```
C-Programm
"simple_add_int.c"

static int a, b, c;
int main()
{
a=b+c;
}
```

**(globale) Variablen werden im Speicher angelegt. Für ein "int" werden 4 Byte reserviert.**



### GAS LISTING simple\_add\_int.s

```
1          .file          "simple_add_int.c"
2          .version       "01.01"
3          gcc2_compiled.:
4          .text
5          .align 16
6          .globl main
7          .type          main,@function
8          main:
9 0000 55                pushl %ebp
10 0001 89E5             movl %esp,%ebp
11 0003 A1040000        movl b,%eax
11 00    00
12 0008 8B150800        movl c,%edx
12 0000    0000
13 000e 8D0C02        leal (%edx,%eax),%ecx
14 0011 890D0000        movl %ecx,a
14 0000    0000
15          .L2:
16 0017 89EC                movl %ebp,%esp
17 0019 5D                popl %ebp
18 001a C3                ret
19          .Lfe1:
20          .size          main,.Lfe1-main
21          .local         a
22          .comm         a,4,4
23          .local         b
24          .comm         b,4,4
25          .local         c
26          .comm         c,4,4
27 001b 908D7426        .ident "GCC: (GNU) 2.95.3 20010315 (SuSE)"
27 00    00

DEFINED SYMBOLS
          *ABS*:00000000 simple_add_int.c
simple_add_int.s:3 .text:00000000 gcc2_compiled.
simple_add_int.s:8 .text:00000000 main
simple_add_int.s:24 .bss:00000004 b
simple_add_int.s:26 .bss:00000008 c
simple_add_int.s:22 .bss:00000000 a
```

NO UNDEFINED SYMBOLS



# Zeiger und Vektoren (Pointer und Arrays)

**Motivierendes Beispiel: Vertauschen von Werten in einer Liste.**

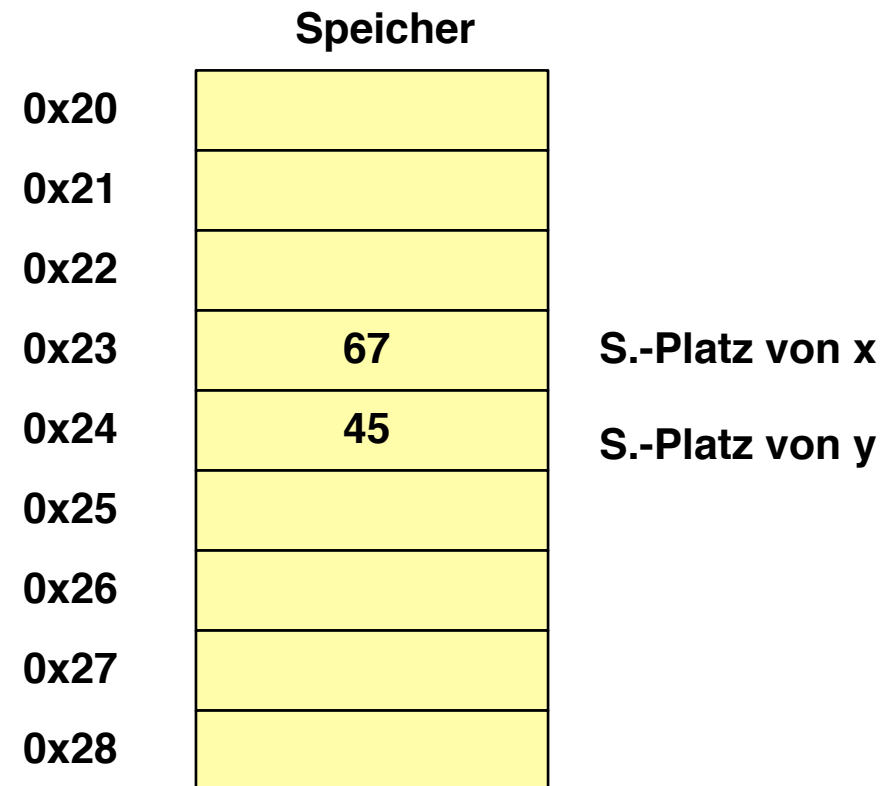
Swap-Funktion soll Inhalte beliebiger Listenplätze vertauschen.

`swap(x,y); ?`

Was sollen die Übergabe-Parameter `x` und `y` spezifizieren? Eine Funktion kann nur Werte (keine Adressen) übergeben.

Wie kann die Funktion die Argumente des aufrufenden Programms ändern?

1. Lösung `x` und `y` sind globale Variablen.
2. Lösung das aufrufende Programm übergibt die Zeiger auf `x` und `y`.



# Zeiger und Vektoren (Pointer und Arrays)

## Das Konzept des Pointers

C-Notation: `pointer_auf_x = &x` /\*Deklaration einer Zeigervariablen \*/

**Der Adress-Operator "&" liefert die Adresse einer Variablen. &x liefert daher die Speicheradresse der Variablen x und NICHT den Wert der Variablen x!**

**Das Statement weist diese Adresse der Zeigervariablen "pointer\_auf\_x" zu.**

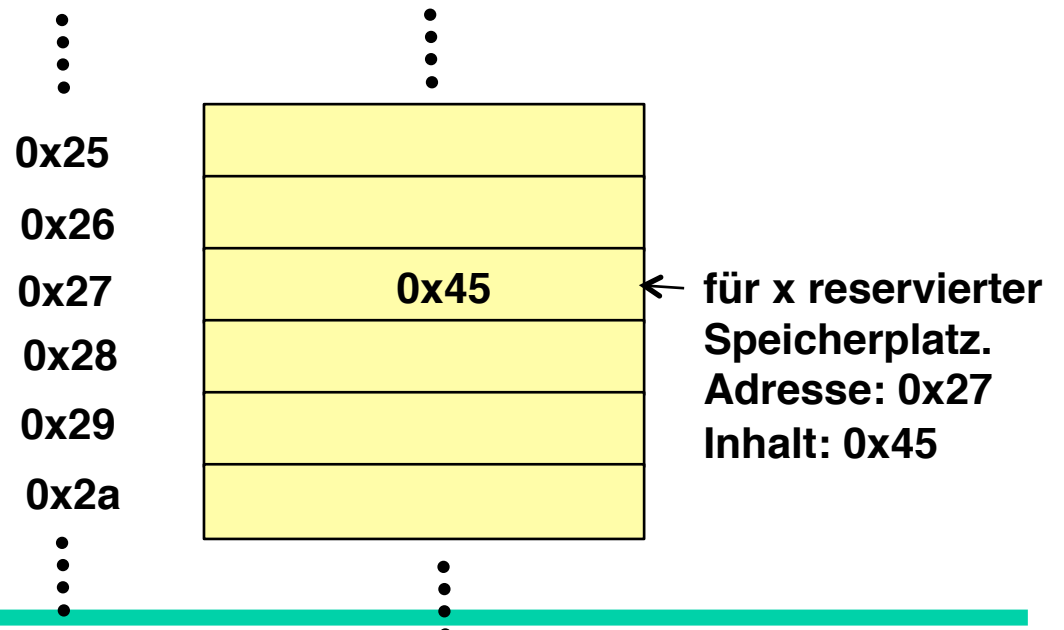
Beispiel:

Das C-Statement:

`wert_von_x = x` weist der Variablen  
`wert_von_x` den Wert "0x45" zu.

Das Statement:

`pointer_auf_x = &x` weist der Variablen  
`pointer_auf_x` den Wert 0x27 zu.



# Zeiger und Vektoren (Pointer und Arrays)

Frage: Wenn ich die Adresse  $\&x$  einer Variablen habe, wie greife ich dann auf ihren Wert zu?

Verweis-Operator " $*$ ":

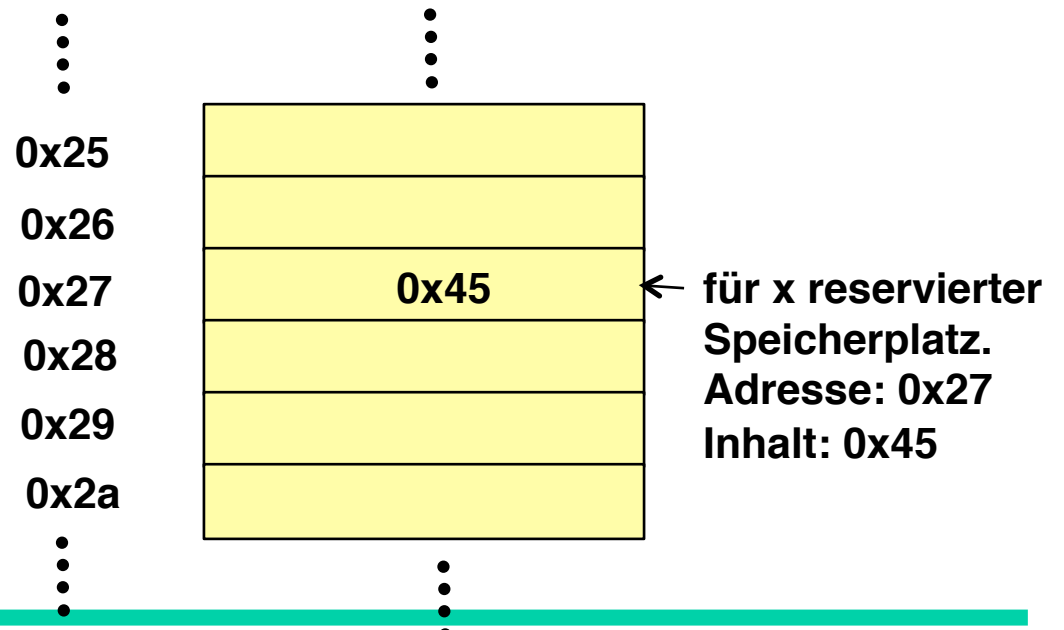
Mit `y = *pointer_auf_x` wird  $y$  der Wert auf den "`pointer_auf_x`" zeigt, zugewiesen.

Beispiel:

Das C-Statement:

```
pointer_auf_x = &x  
y = *pointer_auf_x
```

ist äquivalent zu `y = x`



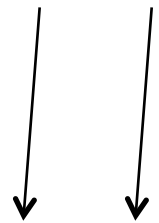
# Zeiger und Vektoren (Pointer und Arrays)

Motivierendes Beispiel: Vertauschen von Werten in einer Liste.

```
swap (&a, &b);
```

·  
·  
·

als Pointer definiert



```
swap(px, py)  
int *px, *py;  
{  
    int temp;  
    temp = *px;  
    *px = *py;  
    *py = temp;  
}
```

Speicher

0x20

0x21

0x22

0x23

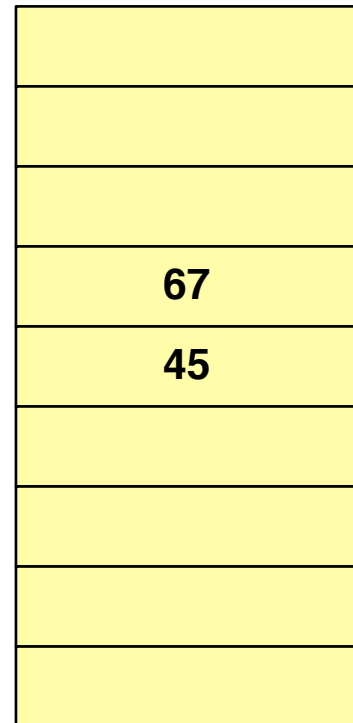
0x24

0x25

0x26

0x27

0x28



S.-Platz von x

S.-Platz von y



# Zeiger und Vektoren (Pointer und Arrays)

`int a[10]`

(Intel IA-32!)

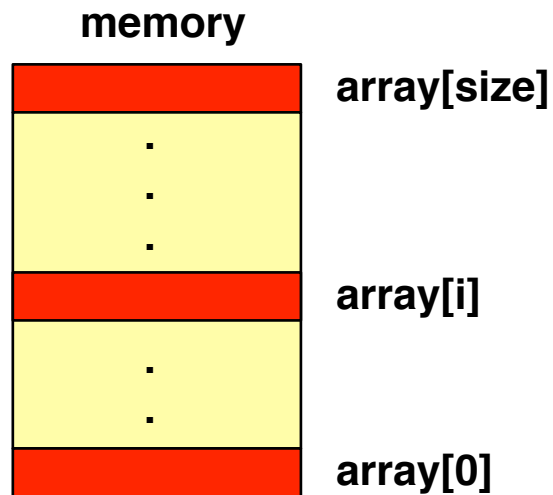
	0	1	2	3	
<code>x+0</code>	<code>a[1]</code>	<code>a[1]</code>	<code>a[1]</code>	<code>a[1]</code>	<code>x+3</code>
<code>x+4</code>	<code>a[2]</code>	<code>a[2]</code>	<code>a[2]</code>	<code>a[2]</code>	<code>x+7</code>
<code>x+8</code>	<code>a[3]</code>	<code>a[3]</code>	<code>a[3]</code>	<code>a[3]</code>	<code>x+11</code>
<code>x+12</code>	<code>a[4]</code>	<code>a[4]</code>	<code>a[4]</code>	<code>a[4]</code>	<code>x+15</code>
<code>x+16</code>	<code>a[5]</code>	<code>a[5]</code>	<code>a[5]</code>	<code>a[5]</code>	<code>x+19</code>
<code>x+20</code>	<code>a[6]</code>	<code>a[6]</code>	<code>a[6]</code>	<code>a[6]</code>	<code>x+23</code>
<code>x+24</code>	<code>a[7]</code>	<code>a[7]</code>	<code>a[7]</code>	<code>a[7]</code>	<code>x+27</code>
<code>x+28</code>	<code>a[8]</code>	<code>a[8]</code>	<code>a[8]</code>	<code>a[8]</code>	<code>x+31</code>
<code>x+32</code>	<code>a[9]</code>	<code>a[9]</code>	<code>a[9]</code>	<code>a[9]</code>	<code>x+35</code>
<code>x+36</code>	<code>a[10]</code>	<code>a[10]</code>	<code>a[10]</code>	<code>a[10]</code>	<code>x+39</code>



# Zeiger und Vektoren (Pointer vs. Arrays)

---

Programm zum  
Beschreiben des Arrays  
mit "0".



```
clear(int array[], int size;
{
    int i;
    for (i=0; i < size; i += 1)
        array[i] = 0;
}
```



# Zeiger und Vektoren (Pointer und Arrays)

Umsetzung durch die Rechnerarchitektur:

Indexregister oder Speicherwort (bei indirekter Adressierung)

Basisadresse

Adressierung über Basis + Offset

Bei mehrdimensionalen Arrays kann die Adressierung über mehrere Indexregister, feste Offsets usw. erfolgen.

	0	1	2	3	
x+0	a[1]	a[1]	a[1]	a[1]	x+3
x+4	a[2]	a[2]	a[2]	a[2]	x+7
x+8	a[3]	a[3]	a[3]	a[3]	x+11
x+12	a[4]	a[4]	a[4]	a[4]	x+15
x+16	a[5]	a[5]	a[5]	a[5]	x+19
x+20	a[6]	a[6]	a[6]	a[6]	x+23
x+24	a[7]	a[7]	a[7]	a[7]	x+27
x+28	a[8]	a[8]	a[8]	a[8]	x+31
x+32	a[9]	a[9]	a[9]	a[9]	x+35
x+36	a[10]	a[10]	a[10]	a[10]	x+39



# Strukturen (Structures)

Speicherlayout

```
struct my_date{  
  int day;  
  int hoj;  
  long ssjcb;  
  char month;  
  int year;  
  long dsbb;  
}
```

(Intel IA-32!)

	0	1	2	3
x+0	day	day	day	day
x+4	hoj	hoj	hoj	hoj
x+8	ssjcb	ssjcb	ssjcb	ssjcb
x+12	ssjcb	ssjcb	ssjcb	ssjcb
x+16				month
x+20	year	year	year	year
x+24	dsbb	dsbb	dsbb	dsbb
x+28	dsbb	dsbb	dsbb	dsbb



Strukturen werden im Speicher angelegt



Die Elemente werden meist auf Wortgrenzen angeordnet (alignment)



Der Compiler kann mit festem Offset die Elemente der Struktur adressieren





# Kontrollstrukturen

---

## Kontrollstruktur-Muster:

- **IF ... THEN ...ELSE**
- **FOR K= I TO N DO**
- **WHILE ... DO**
- **REPEAT ... UNTIL**
- **CASE OF ...**



# Muster für Kontrollstrukturen

**IF <Bedingung> THEN <Aktion>**

## **Assembler Umsetzung:**

<b>CMP</b>	<b>a, b</b>	<b>a: Register A,B,D,S,U,X,Y</b>	<b>b: Speicheradresse</b>
<b>Bxx</b>	<b>EXIT</b>	<b>Branch on Condition</b>	
	<b>.</b>		
	<b>.</b>	<b>Aktion</b>	
	<b>.</b>		
<b>EXIT</b>	<b>Continue</b>		



## Wahl der Sprungbedingung

IF <Bedingung> THEN <Aktion>

**CMP** a, b      a: Register A,B,D,S,U,X,Y    b: Speicheradresse  
**Bxx**    EXIT      Branch on Condition FALSE  
 .  
 .            Aktion  
 .  
**EXIT**    Continue

Bedingung                      mit Vorz.            ohne Vorz.            Branch Mnemonic Bxx

a = b	X	X	BNE	signed values
a ≠ b	X	X	BEQ	
a > b	X		BLE	
a ≥ b	X		BLT	
a < b	X		BGE	
a ≤ b	X		BGT	
<hr/>				
a > b		X	BLS	unsigned values
a ≥ b		X	BLO	
a < b		X	BHS	
a ≤ b		X	BHI	

# Muster für Kontrollstrukturen

**IF a<b THEN aktion1 ELSE aktion2**

**Assembler Umsetzung:**

```

        CMP    a,b
        BGE    aktion2
        .
        .
        .
        BRA    EXIT
aktion2 .
        .
        .
        .
EXIT
```

Ausführung von aktion1

Ausführung von aktion2



# Muster für Kontrollstrukturen

**WHILE a>b DO aktion**

**Assembler Umsetzung:**

**Alternative Umsetzung:**

<b>REPEAT</b>	<b>CMP</b>	<b>a,b</b>	
	<b>BLE</b>	<b>EXIT</b>	
	<b>·</b>		
	<b>·</b>		<b>Ausführung</b>
	<b>·</b>		<b>von aktion</b>
	<b>BRA</b>	<b>REPEAT</b>	
<b>EXIT</b>			

	<b>·</b>		
	<b>·</b>		
	<b>BRA</b>	<b>COMP</b>	
<b>REPEAT</b>	<b>·</b>		
	<b>·</b>		<b>Ausführung</b>
	<b>·</b>		<b>von aktion</b>
<b>COMP</b>	<b>CMP</b>	<b>a,b</b>	
	<b>BGT</b>	<b>REPEAT</b>	



# Muster für Kontrollstrukturen

**REPEAT aktion UNTIL a=b**

**Assembler Umsetzung:**

```
REPEAT  
  ·  
  ·      Ausführung  
        von aktion  
    LDB  a  
    CMPB b  
    BNE  REPEAT  
EXIT
```

```
          LDB  a  
REPEAT    ·  
          ·      Ausführung  
                    von aktion  
          CMPB b  
          BNE  REPEAT  
EXIT
```



# Muster für Kontrollstrukturen

---

**FOR K = I TO J DO aktion**

**Assembler Umsetzung:**

```
REPEAT    LDB    #I
          .
          .
          .
          INCB
          CMPB  #(J+1)
          BNE  REPEAT
EXIT
```

Ausführung  
von aktion



---

**FOR k=i TO j DO body**

## **Fragen??**

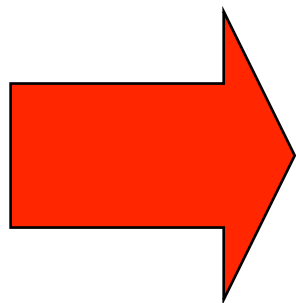
**darf  $i=j$  sein? wird die Schleife dann ein Mal oder kein Mal durchlaufen?**

**darf  $i>j$  sein? wird ein Wert mit Vorzeichen richtig behandelt?**

**darf  $i=j=0$  sein?**

**Darf jeder Programmierer seine eigene FOR-Schleifen-Semantik programmieren?**

**Wie ist eine FOR-Schleife in einer Hochsprache definiert?**



**PASCAL**

**ISO/IEC 7185, Second Edition vom 15.10.90**

**Revision of ISO 7185 von 1983**





# PASCAL Definition der FOR-Schleife

for v:= e1 to e2 do body

shall be equivalent to

```
begin
temp1 := e1;
temp2 := e2;
if temp1 <= temp2
  begin
  v := temp1;
  body;
  while v <> temp2 do      /* v≠ temp2
    begin
      v:= succ(v);        /* v :=v+1
      body
    end
  end
end
end
```

for v:= e1 downto e2 do body

shall be equivalent to

```
begin
temp1 := e1;
temp2 := e2;
if temp1 >= temp2
  begin
  v := temp1;
  body;
  while v <> temp2 do      /* v≠ temp2
    begin
      v:= pred(v);       /* v :=v-1
      body
    end
  end
end
end
```



# Assembler-Realisierung der Schleife: FOR k= i TO k DO body

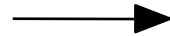
Test	LDA	tmp_1	(tmp_1 := i) Überprüfen der Gültigkeit der Schleifenparam.
	CMPA	tmp_2	(tmp_2 := k)
	BHI	invalid	Unsigned
//	(BGT	invalid)	Signed
//	(LDA	tmp_1)	im vorliegenden Fall liegt tmp_1 schon in A
loop	CMPA	tmp_2	
	BEQ	exit	
	ADDA	incv	bzw. INCA, wenn um „1“ erhöht wird
	.		
	.		
	.		
	BRA	loop	
exit	.		
	.		
tmp_1	RMB	1	Schleifenparam. werden dyn. berechnet
tmp_2	RMB	1	
incv	RMB	1	
// tmp_1	FCB	i	Schleifenparam. werden statisch festgelegt
// tmp_2	FCB	k	
// incv	FCB	increment constant	

# Kontrollstrukturen: Case (Switch) Statement

CASE k ( $k \leq N$ )

```

I=0   aktion0
I=1   aktion1
I=2   aktion2
I=3   aktion3
      .
      .
I=N   aktionN
    
```



Assemblernotation:

```

aktion0 FDB   hh
          ||
aktion1 FDB   hh
          ||
aktion2 FDB   hh
          ||
aktion3 FDB   hh
          ||
    
```

← Beginn der  
Einsprungtabelle

B enthält den CASE Index : k

```

CMPB   #N
BHI    EXEPTION
ASLB
LDX    #aktion0
ABX
JMP    [ ,X]
    
```

gültige Eingabe ?

Berechnung .d. Offsets in die Tabelle (ein Eintrag:2Byte)

Addiere Offset in B zu X

Springe indirekt zum Anfang des Progr.-Teils "aktion k"

EXEPTION



# Kontrollstrukturen Zusammenfassung:

IF a<b THEN aktion1 ELSE aktion2

```
      CMP    a,b
      BGE    aktion2
      .
      .
      .      Ausführung
              von aktion1
      BRA    EXIT
aktion2 .
      .      Ausführung
              von aktion2
      .
EXIT
```

WHILE a>b DO aktion

```
REPEAT      CMP    a,b
            BLE
            EXIT
            .
            .      Ausführung
            .      von aktion
            .
            BRA    REPEAT
EXIT
```

FOR K = I TO J DO aktion

```
      LDB    #i
REPEAT
      .
      .      Ausführung
      .      von aktion
      .
      INCB
      CMPB  #(j+1)
      BNE   REPEAT
EXIT
```

REPEAT aktion UNTIL a=b

```
REPEAT
      .
      .      Ausführung
      .      von aktion
      .
      CMP   a,b
      BNE   REPEAT
EXIT
```



# Positionsunabhängiger Code

---

Positionsunabhängiger Code:

- Ziele
- Mechanismen

**Ziele und Vorteile positionsunabhängigen Codes:**

- ★ Freie Verschiebbarkeit im Speicher
- ★ Nutzung von Objekt-Code Bibliotheken
- ★ Unabhängige Assemblierung



# Positionsunabhängiger Code

---

**Positionsunabhängiger Code:**

- Ziele
- Mechanismen

## Mechanismen zur Unterstützung positionsunabhängigen Codes:

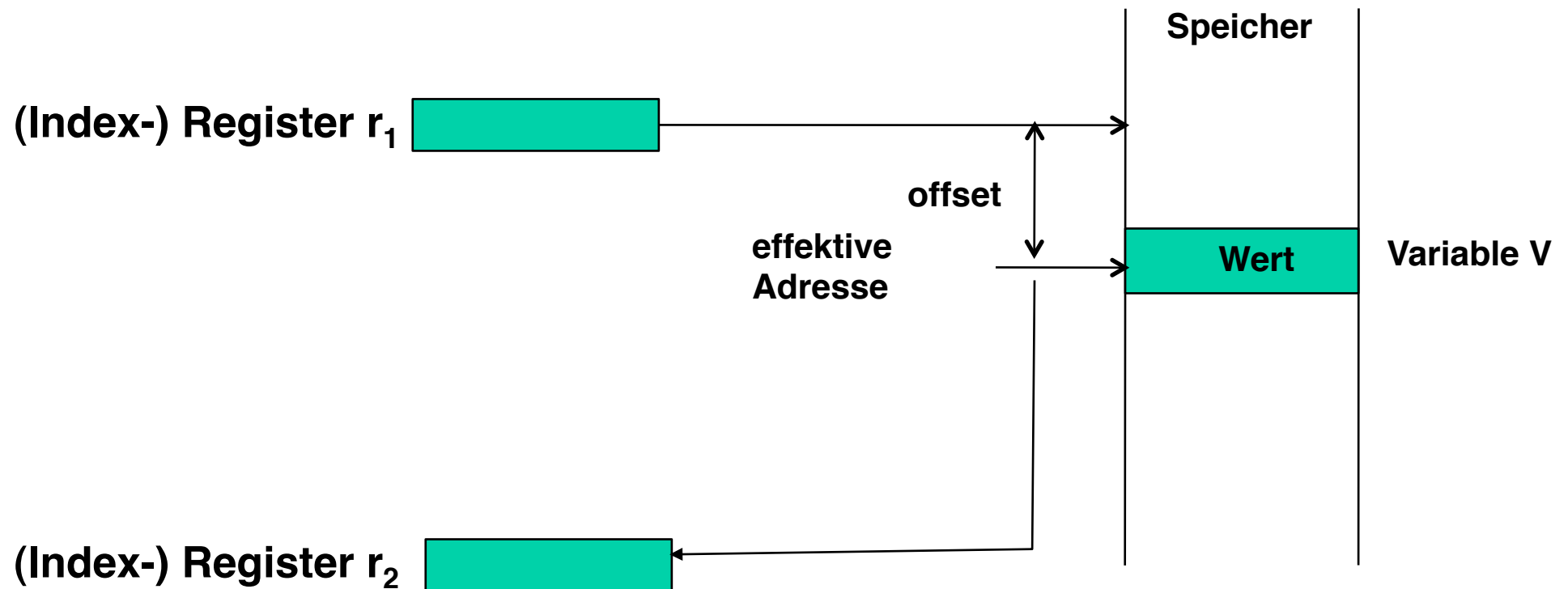
- Relative Sprünge
- Ausnutzung der indizierten Adressierung
- Adressierung von Speicher durch “Konstante Distanz“ vom Programmzähler
- Nutzung des Hardware-Stacks als temporären Speicher



# Die Instruktion "Load Effective Address" LEA

LEA DST ,SRC (DST: Zielregister, SRC: Quellregister, Adr - Modus)

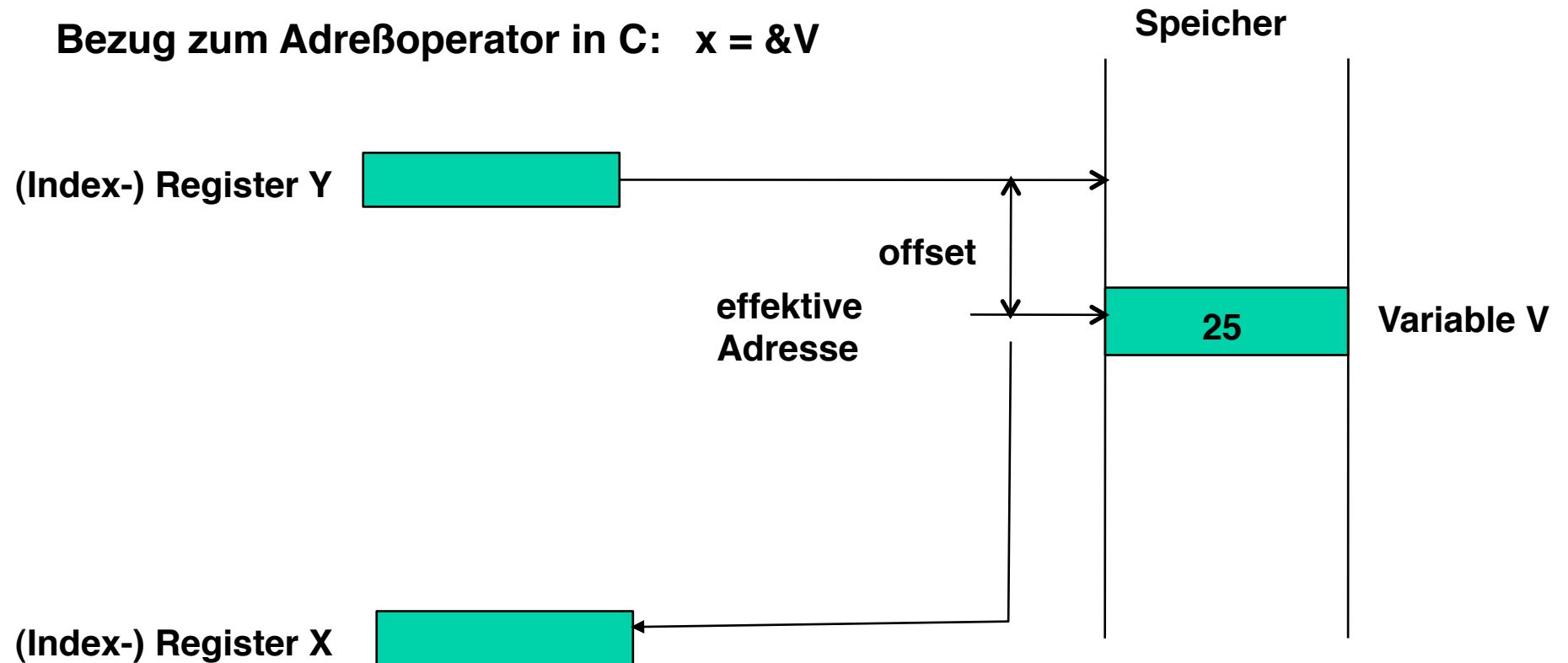
LEA( $r_2$ ) offset , $r_1$  (Offset, Skalierung etc. wird durch Adr-Modus bestimmt)



# Bezug zum Pointerkonzept

**LEAX (offset, scale), Y**

**Bezug zum Adreßoperator in C:  $x = \&V$**





# Bezug zum Pointerkonzept (Beispiel)

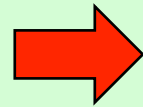
```
int V[10];
```

deklariert ein integer array (int ist ein 32-Bit Wert)

```
...
```

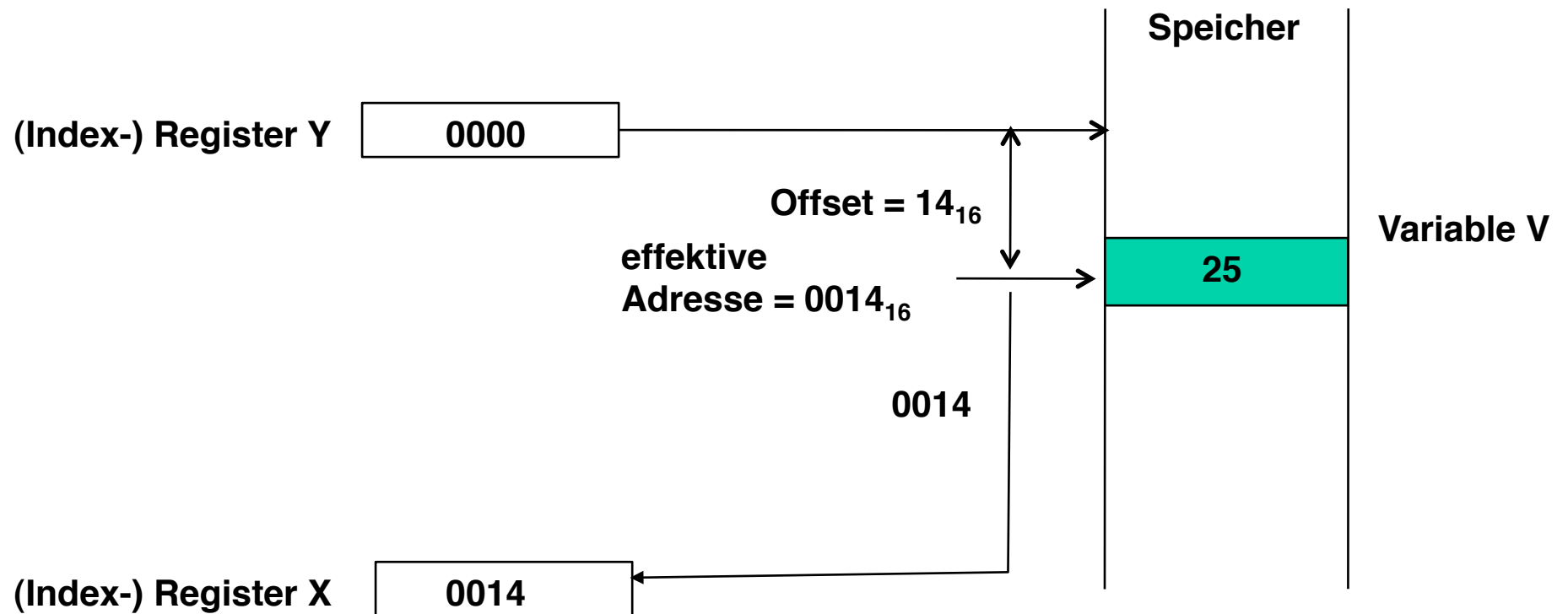
```
...
```

```
x = &V[5];
```



```
LEAX (5*4),Y (offset*scale),Y
```

```
.....
```



# Bezug zum Pointerkonzept (Beispiel)

```
int V[10];
```

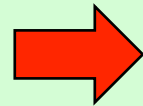
deklariert ein integer array (int ist ein 32-Bit Wert)

```
...
```

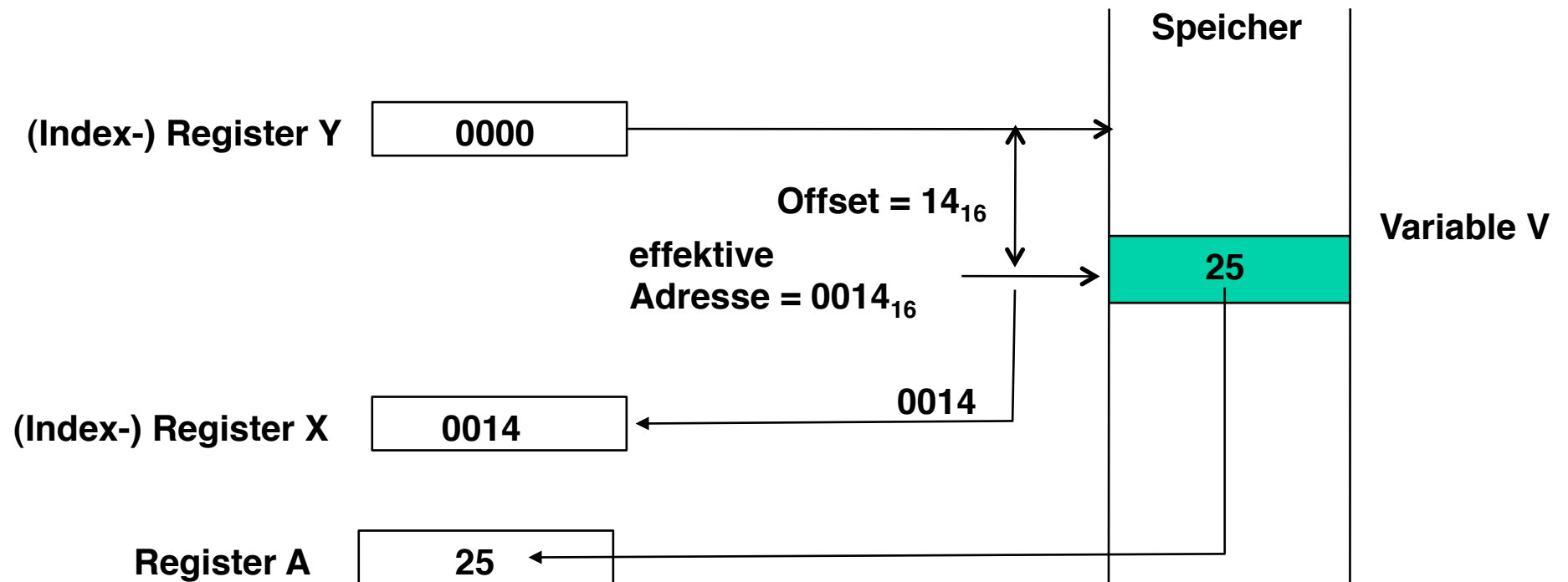
```
x = &V[5];
```

```
a = *x;
```

```
.....
```



```
LEAX (5*4),Y (offset*scale),Y  
LDA ,X
```



# Die Instruktion : LEA (Register) - Load Effective Address

- unterstützt arithmetische Operationen auf den Adreßregistern X,Y,S,U

**LEAX, LEAY, LEAS, LEAU lädt nicht den Operanden, auf den die Adresse zeigt, sondern die Adresse selbst !**

Beisp.:

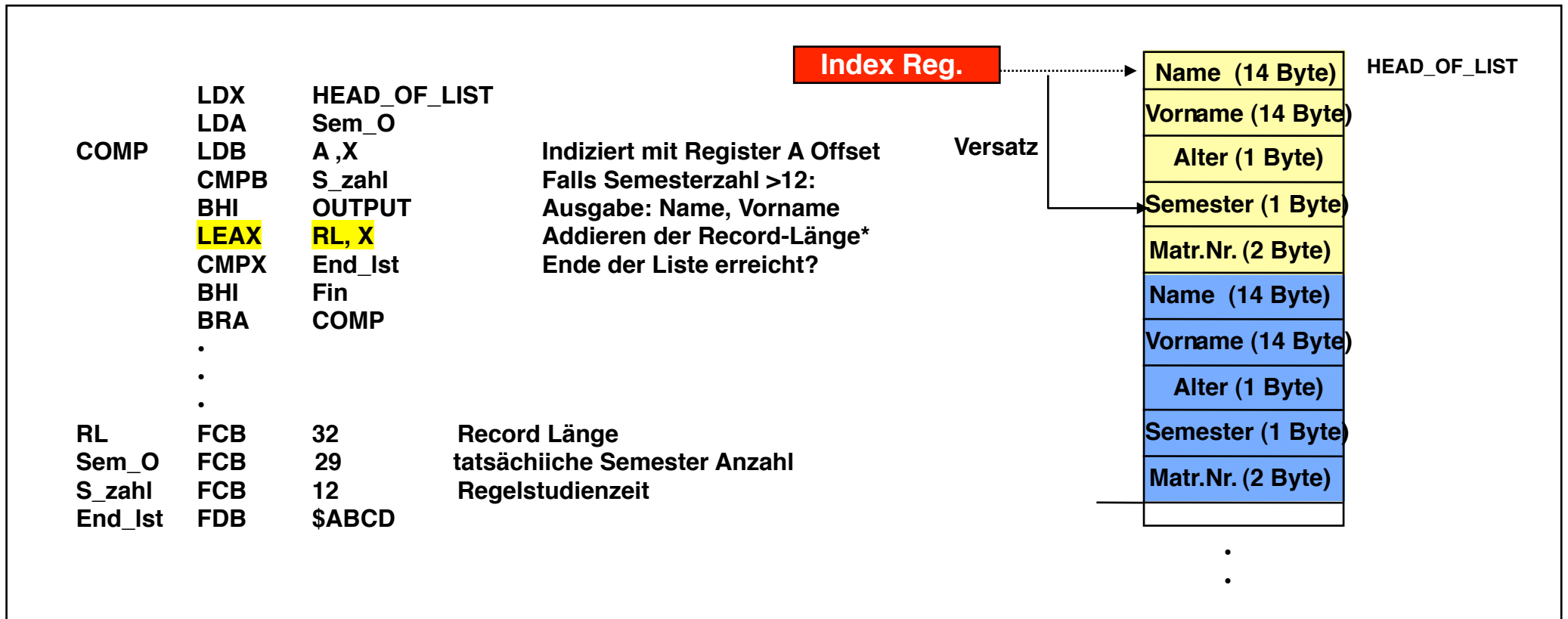
•	LEAX	1,X	Increment X
•	LEAY	-1,Y	Decrement Y
•	LEAU	\$ABCD,U	Addiere \$ABCD zum U-SP
•	LEAX	0,PC	äqu. zu TFR PC,X

- unterstützt positionsunabhängigen Code

	Addr.	OPCODE	OP-Addr.	Mnemonic
Beisp.:	0100	30 8D	0109	START LEAX TABLE ,PCR
	0104	A6 80		LOOP LDA ,X+
	0106			.
				.
	020D		Table	FCC /table of whatever/

Der Anfang von "Table" hat einen Versatz von \$10D vom START.  
 Der Assembler berechnet die Distanz \$109, da er den Versatz vom um 4 incrementierten PC berücksichtigt. Durch die Asemblerdirektive "PCR" wird der Befehl "LEAX TABLE,PCR" vom Assembler in "LEAX offset,PC "d.h. 30 8D 01 09 übersetzt.

# Beispiel für LEA



# Nutzung des System Stacks als temporärer Speicher

**Statische Zuordnung:**  
(static allocation,  
Globale Variablen)

Speicher wird fest reserviert, z.B. durch die Assemblerdirektiven : RMB, FCC, FCB, etc. Dieser Speicher kann während der Programmlaufzeit nicht (ohne Gefahr) anderweitig genutzt werden. Auch wenn das entpr. Programm nicht aktiv ist, ist es gefährlich, diesen Speicherbereich zu benutzen, da ein Aktivieren des Programms die dort abgelegten Daten anderer Programme überschreibt.

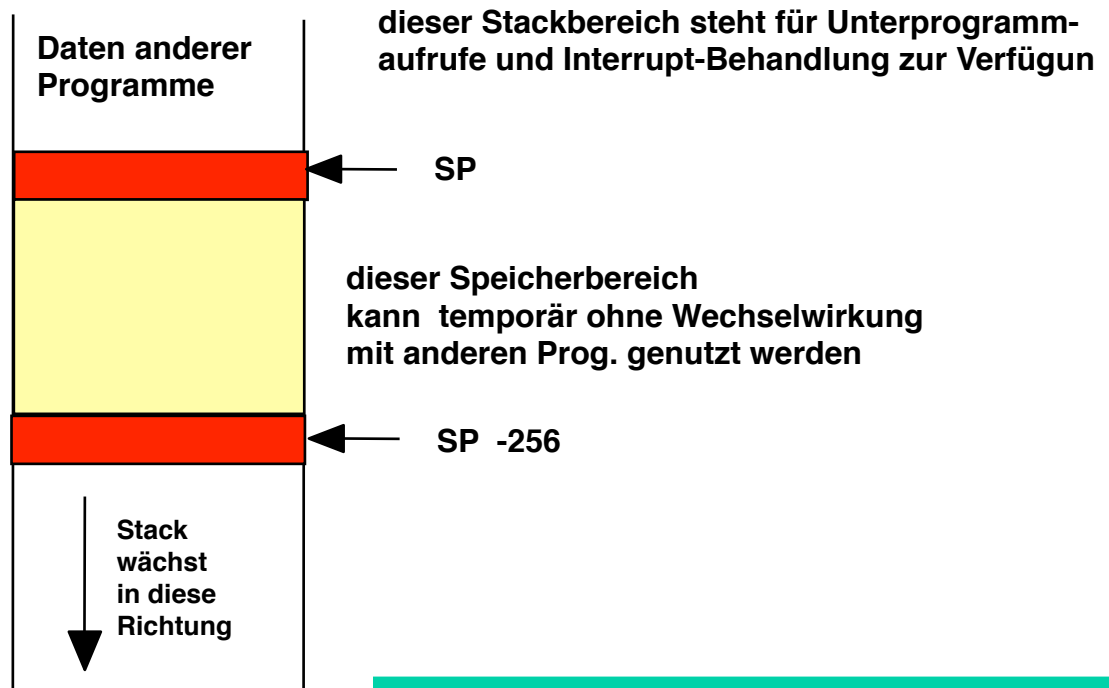
**Dyn. Zuordnung:**  
(dynamic allocation.  
Lokale Variablen)

Speicher wird während der Laufzeit genutzt und dann wieder freigegeben. Die Nutzung zertört keine Daten von anderen Programmen.

**Stack als temporärer, dyn. zugeordneter Speicher:**

LEAS -256,S reserviert den Speicher

LEAS 256,S gibt den Speicher frei



# Prozessornahe Programmieretechniken

---

## Unterprogrammtechniken:

- **Unterprogrammaufruf**
- **Abspeichern des aktuellen Programmstatus**
- **Parameter Übertragung**
- **Rekursive Aufrufe (re-entrant Code)**



# Unterprogrammtechniken

---

- **Generell**
- Unterprogrammaufruf
- Abspeichern des aktuellen Programmstatus
- Parameter Übertragung
- Rekursive Aufrufe (reentrant Code)

## Unterprogramme, Subroutinen, Funktionen

### Ziele:

- Wiederverwendung von Programmen oder Programmstücken
- Reduzierung des Speicherbedarfs durch Code-Sharing
- Modulare Strukturierung nach funktionalen Gesichtspunkten
- Verbesserung der Testbarkeit
- Unterprogrammbibliotheken



## Architektur- Unterstützung beim Unterprogramm-Aufruf:

- Automatische Speicherung der Rücksprungadresse
- Mögliche Speicherung von Teilen oder des gesamten Prozessorstatus (Register)
- Unterstützung bei der Isolierung von aufrufendem und aufgerufenen Programm
- Unterstützung bei der Parameterübergabe
- Automatische Rückkehr an die entsprechende Stelle im aufrufenden Programm
- Unterstützung rekursiver Unterprogrammaufrufe

### Generelle Form:

Haupt-  
Programm

```

      .
      .
      .
      JSR  FUNCT
      next_Instr
      .
      .
    
```

Unterprogrammaufruf (PC wird automatisch gesp.)  
Rücksprungadresse

Unter-  
Programm

```

      FUNCT  PSHS
              RegLst
              .
              .
      PULS
              RegLst
      RTS
    
```

Save Registers  
specified in the Postbyte of PSHS Instruction

Restore Registers  
specified in the Postbyte of PULS Instruction  
Return from Subroutine to next\_Instr





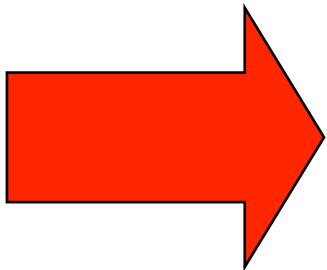
# Unterprogrammtechniken

---

- Unterprogrammaufruf
- **Abspeichern des aktuellen Programmstatus**
- Parameter Übertragung (Parameter Passing)
- Rekursive Aufrufe (reentrant Code)

**Abspeichern des Prozessorzustands**

**Abspeichern lokaler Variablen**



**Der Stack ist die bevorzugte Speicherstruktur zur "Rettung" des Programmstatus, da er Positionsunabhängigkeit und Schachtelung unterstützt**



# Unterprogrammtechniken

---

- Unterprogrammaufruf
- Abspeichern des aktuellen Programmstatus
- Parameter Übertragung (Parameter Passing)
- Rekursive Aufrufe (reentrant Code)

## • Grundsätzliche Möglichkeiten der Parameter Übertragung

- Call-by-value (einzige Option für C)
- Call-by-name (Referenz)

## • Speicherstruktur für die Übertragung von Parametern:

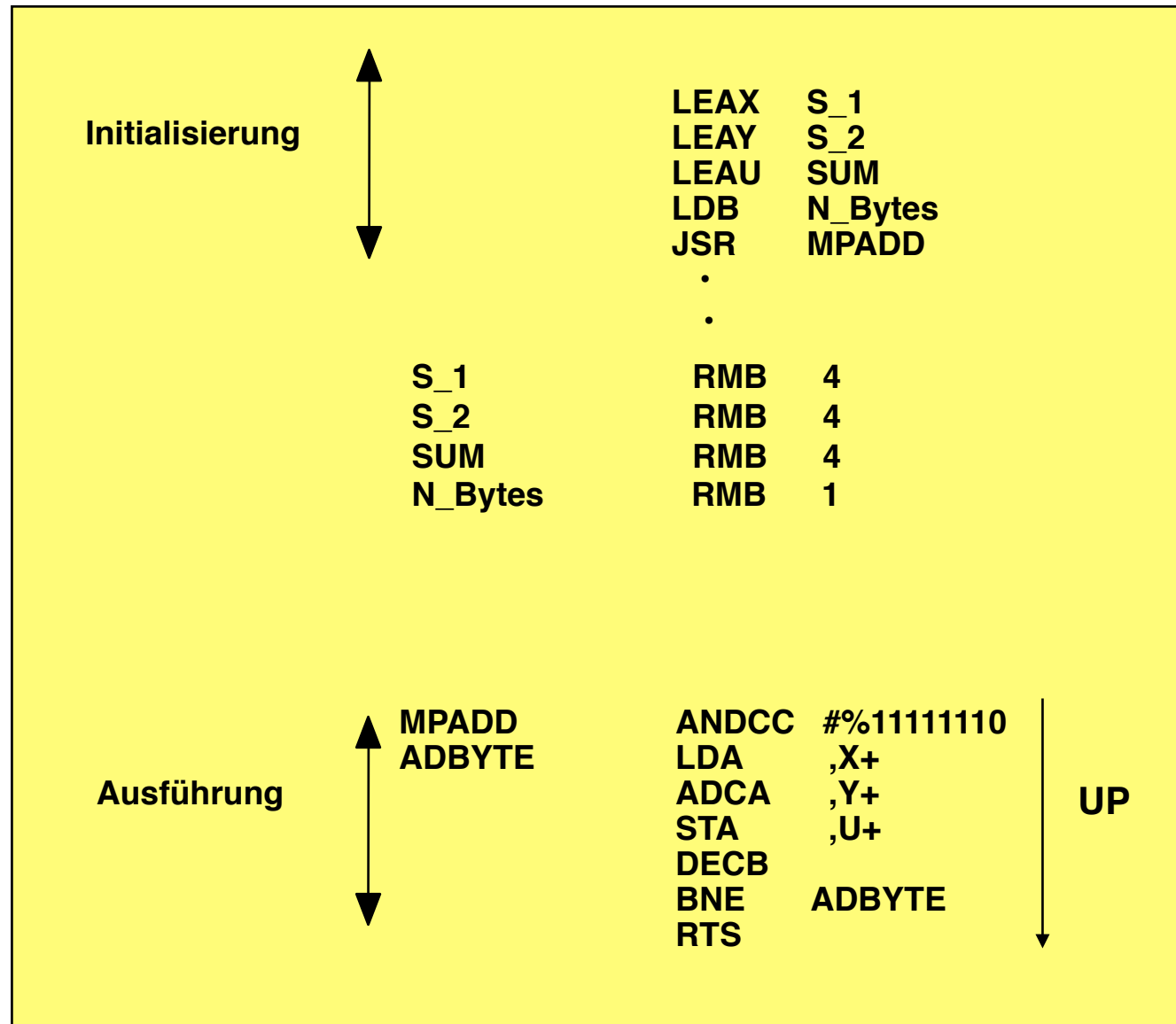
- Register
- Parameter in einem gemeinsamen Speicherbereich
- Parameter Liste nach dem Unterprogrammaufruf
- Stack



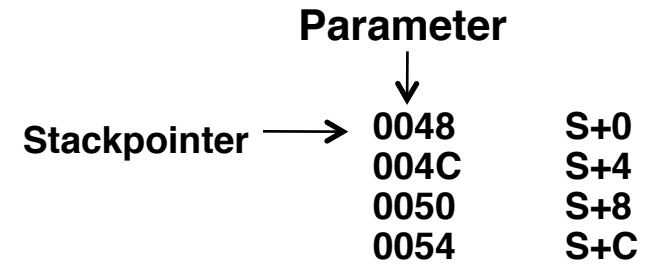
# Ausführung einer Mehrbyte-Addition in einem Unterprogramm: Parameterübergabe: Zeiger in Registern auf globale Variablen

## Organisation der Daten im Speicher

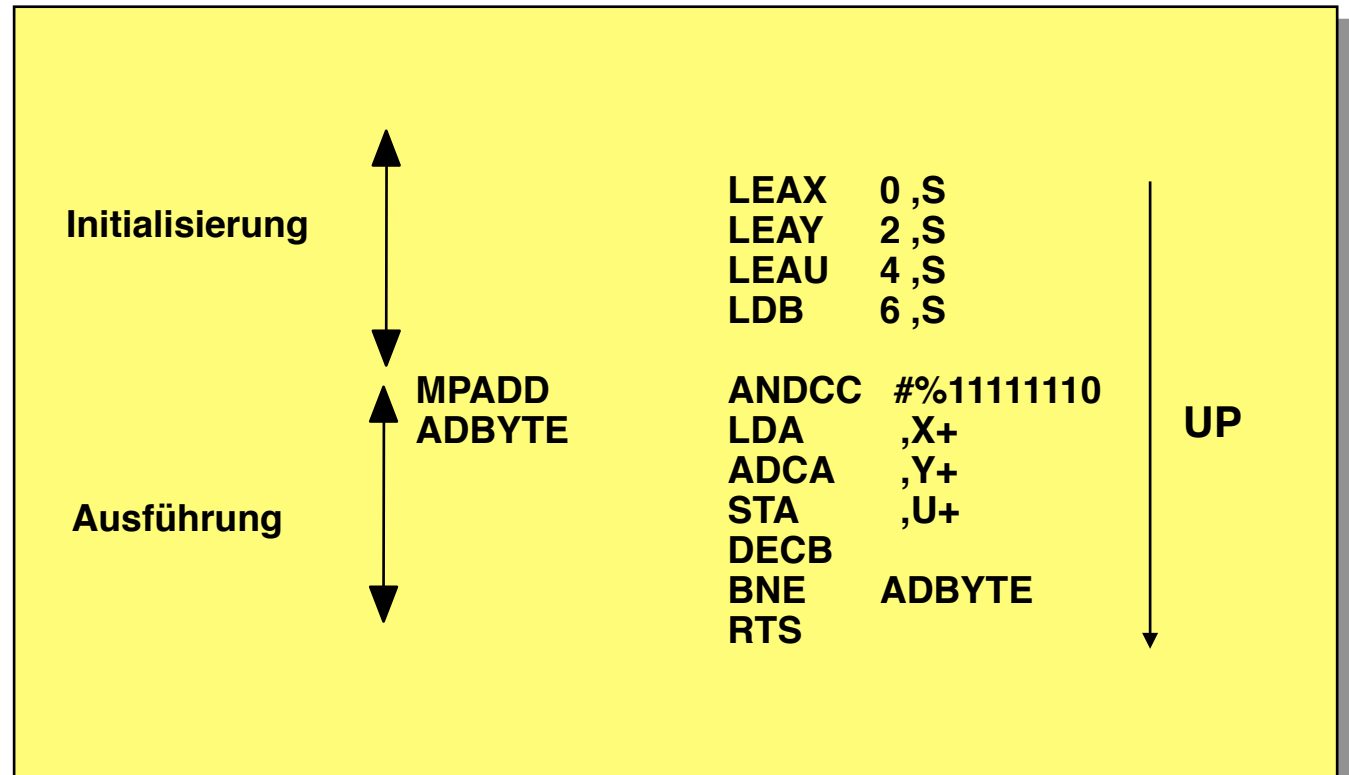
S_1	0048	C3
	0049	A7
	004A	5B
S_2	004B	2F
	004C	B8
	004D	35
	004E	DF
SUM	004F	14
	0050	7B
	0051	DD
	0052	3A
	0053	44
N_Bytes	0054	04



# Ausführung einer Mehrbyte-Addition in einem Unterprogramm: Parameterübergabe: lokale Variablen auf dem Stack



S_1	0048	C3
	0049	A7
	004A	5B
S_2	004B	2F
	004C	B8
	004D	35
	004E	DF
	004F	14
SUM	0050	7B
	0051	DD
	0052	3A
	0053	44
N_Bytes	0054	04



v: Versatz zum Stackpointer



# Unterprogrammtechniken

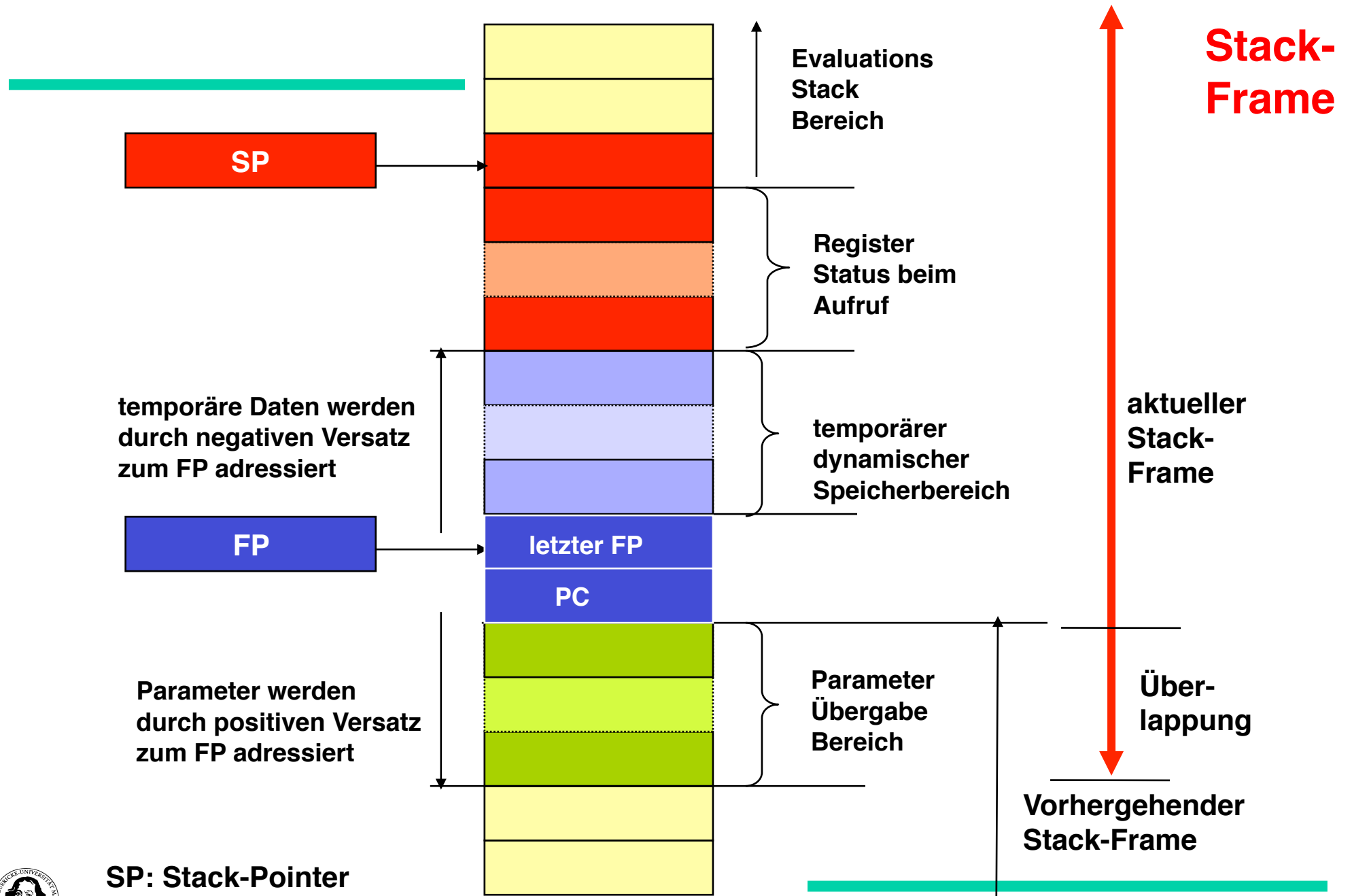
---

- Unterprogrammaufruf
- Abspeichern des aktuellen Programmstatus
- Parameter Übertragung (Parameter Passing)
- Rekursive Aufrufe (re-entrant Code)

**Schachtelung von Unterprogrammen erfordert:**

- Abspeichern des Programm-Status und der Rücksprungadressen in geordneter Weise
- Dynamische Zuordnung von temporärem Speicherplatz
- Übergabe der Parameter auf dem Stack





SP: Stack-Pointer  
FP: Frame-Pointer



# Beispiel für den Aufbau eines Prozedur-Rahmens (Stack-Frame)

```
#include "stdio.h"

int main()
{
  int a, b, c;
  b=3;
  c=5;
  a=b+c;
  printf("%d\n",a);
}
```

GAS LISTING simple\_add\_int.s

...

...

11 main:

Vorbereiten des Stack-frames:

```
12 0000 55          pushl %ebp
13 0001 89E5        movl %esp,%ebp
14 0003 83EC18      subl $24,%esp
```

Bereitstellen der Parameter und Ausführen der Operation:

```
15 0006 C745F803 000000  movl $3,-8(%ebp)
16 000d C745F405 000000  movl $5,-12(%ebp)
17 0014 8B45F8        movl -8(%ebp),%eax
18 0017 8B55F4        movl -12(%ebp),%edx
19 001a 8D0C02        leal (%edx,%eax),%ecx
```

Bereitstellen der Parameter für "printf":

```
20 001d 894DFC        movl %ecx,-4(%ebp)
21 0020 83C4F8        addl $-8,%esp
22 0023 8B45FC        movl -4(%ebp),%eax
23 0026 50          pushl %eax
24 0027 68000000 00      pushl $.LC0
25 002c E8FCFFFF FF      call printf
26 0031 83C410        addl $16,%esp
```

Wiederherstellen des ursprünglichen Stack-frames:

```
27          .L2:
28 0034 89EC        movl %ebp,%esp
29 0036 5D          popl %ebp
30 0037 C3          ret
```



# Unterprogrammtechniken

---

## Beispiel: Berechnung der Fakultätsfunktion: $n!$ für $n \leq 5$

Diese Einschränkung wurde gemacht, weil bei größeren  $n$  eine aufwendige Mehrbyte-Multiplikation erforderlich wäre, was hier nicht Gegenstand des Problems ist.

Def. :             $0! = 1,$   
                     $n! = n \cdot (n-1)!$

Funktion FACT ist rekursiv definiert:

$FACT(0) = 1,$   
 $FACT(N) = N \cdot FACT(N-1)$





# Unterprogrammtechniken

---

## Rekursives C - Programm zur Berechnung der Fakultät

```
main ()
{
    printf ("die Fakultät von 5 ist: %d\n", fact (5));
}

int fact (int n)
{
    if (n < 1)
        return (1);

    else
        return (n * fact (n-1));
}
```



## Rekursives Assembler - Programm zur Berechnung der Fakultätsfunktion

N: Parameter der Funktion FACT (N)      S  
 F: Funktionswert                            S-1

	LEAX	,S	Speichern des Stackpointers in Register X ( äquivalent zu : TFR S,X )
	LEAS	1,S	Zuordnung eines temporären Speicherplatzes F auf dem Stack
	LDA	#1	Initialisiere F mit 1
	STA	1,X	
	LDA	,X	Lade den Parameter N vom Stack
	INCA		Erhöhe um 1, um korrekte Abbruchbedingung zu erzeugen
	BSR	FACT	Springe zum Unterprogramm FACT
	LDA	1,X	“Retten“ des Ergebnisses in A
	LEAS	,X	Freigeben des temporären Speicherplatzes auf dem Stack
END	...		
FACT	DECA		Decrementiere N
	BLE	RET	IF (N-1) ≤ 0 THEN RETURN
	PSHS	A	Speichere das aktuelle N des Unterprogramms auf dem Stack
	BSR	FACT	Rufe FACT zur Berechnung des nächsten N auf
	PULS	B	Lade ein N vom Stack nach B
	LDA	1,X	Lade das bisherige Produkt von F nach A
	MUL		A·B
	STB	1,X	Speichere das Produkt (LSByte von Acc D) in F
RET	RTS		



# Unterprogrammtechniken

```

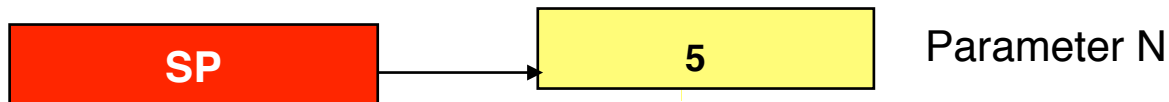
LEAX    ,S
LEAS    1,S
LDA     #1
STA     1,X
LDA     ,X
INCA
BSR     FACT
LDA     1,X
LEAS    ,X
END     ...

```

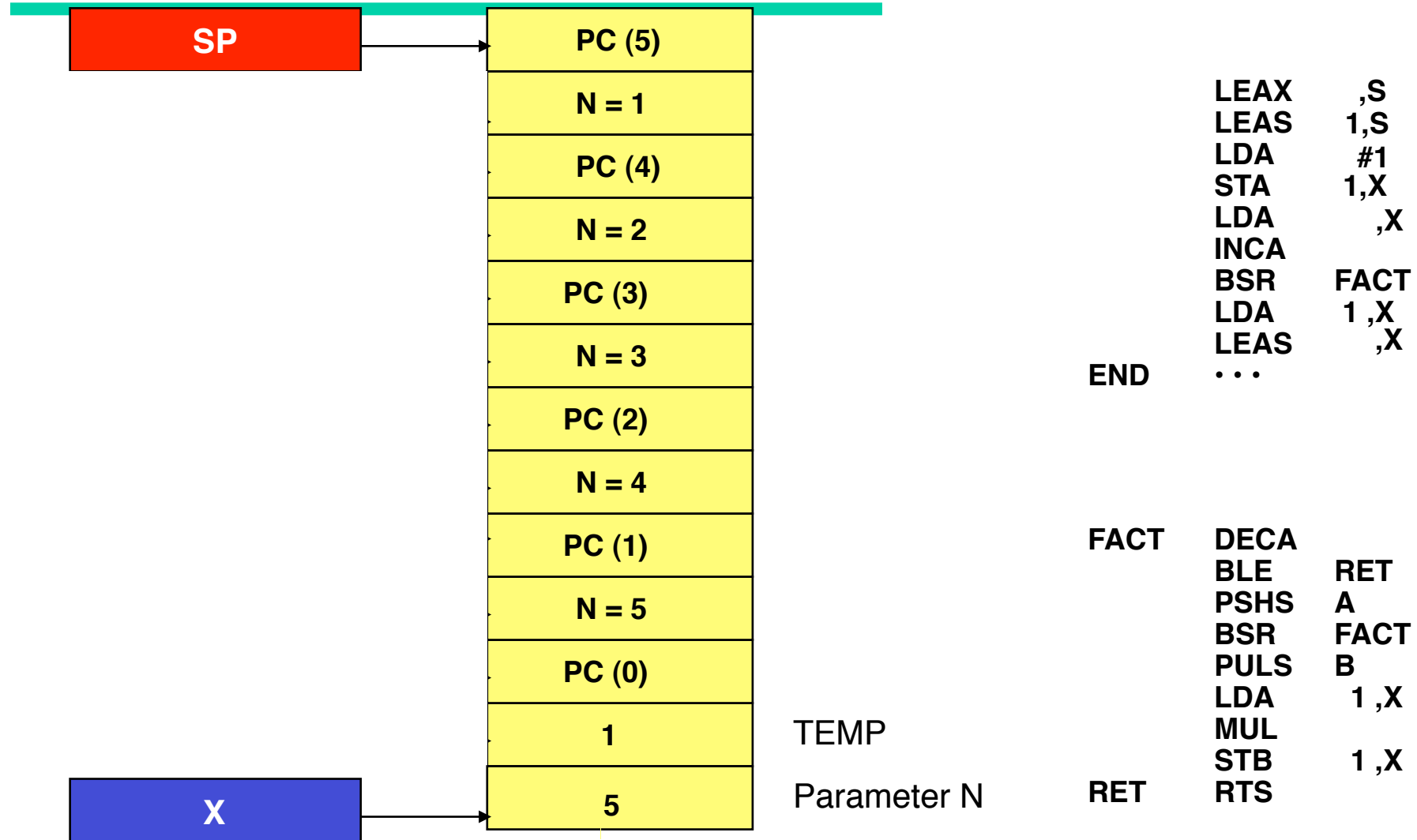
```

FACT    DECA
        BLE   RET
        PSHS  A
        BSR   FACT
        PULS  B
        LDA   1,X
        MUL
        STB   1,X
        RTS
RET

```



# Unterprogrammtechniken



# Motorola 68K Architektur: Stack Verwaltung bei Unterprogrammssprüngen

## link: Link and Allocate

$SP \leftarrow SP - 4$  Dekrementieren des SP  
 $SP \leftarrow An$  Speichern des alten FP  
 $An \leftarrow SP$  Inhalt des SP wird neuer FP  
 $SP \leftarrow SP + d$  Allokation von Speicher  
d: negativer Versatz

### MC 6809 Realisierung

PSHS X  
LEAX ,S  
LEAS -d, S

*PSHS Register Liste*

## ulnk: Unlink

$SP \leftarrow An$  FP wird neuer SP  
 $An \leftarrow [SP]$  alter FP wird neuer FP  
 $SP \leftarrow SP + 4$  SP zeigt auf Adr. vor Link

### MC 6809 Realisierung

*PULS Register Liste*

TFR X, S  
LDX , S  
LEAS 2, S  
RTS



# LINK

## Link and Allocate (M68000 Family)

# LINK

**Operation:**  $SP - 4 \rightarrow SP$ ;  $An \rightarrow (SP)$ ;  $SP \rightarrow An$ ;  $SP + d_n \rightarrow SP$

**Assembler**

**Syntax:** LINK An, # < displacement >

**Attributes:** Size = (Word, Long\*)

\*MC68020, MC68030, MC68040 and CPU32 only.

**Description:** Pushes the contents of the specified address register onto the stack. Then loads the updated stack pointer into the address register. Finally, adds the displacement value to the stack pointer. For word-size operation, the displacement is the sign-extended word following the operation word. For long size operation, the displacement is the long word following the operation word. The address register occupies one long word on the stack. The user should specify a negative displacement in order to allocate stack area.

**Condition Codes:**

Not affected.

**Instruction Format:**

WORD

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
0	1	0	0	1	1	1	0	0	1	0	1	0	REGISTER		
WORD DISPLACEMENT															

**Instruction Format:**

LONG

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
0	1	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	1	REGISTER		
HIGH-ORDER DISPLACEMENT															
LOW-ORDER DISPLACEMENT															



# UNLK

## Unlink (M68000 Family)

# UNLK

**Operation:**  $An \rightarrow SP; (SP) \rightarrow An; SP + 4 \rightarrow SP$

**Assembler  
Syntax:** UNLK An

**Attributes:** Unsized

**Description:** Loads the stack pointer from the specified address register, then loads the address register with the long word pulled from the top of the stack.

**Condition Codes:**

Not affected.

**Instruction Format:**

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
0	1	0	0	1	1	1	0	0	1	0	1	1	REGISTER		

**Instruction Field:**

Register field—Specifies the address register for the instruction.



# Lernziele

---

- **Verständnis für die Unterstützung der Systemprogrammierung durch die Prozessorarchitektur.**
- **Grundlegende Daten- und Kontrollstrukturen und ihre Abbildung auf Assemblerebene:**
  - **Zuweisung, Arrays und Structures**
  - **Kontrollstrukturen**
- **Unterstützung positionsunabhängiger Adressierungsmethoden**
- **Unterprogrammtechniken:**
  - **Prozedurstatus**
  - **Parameterübergabe**
  - **Aufbau eines Prozedurrahmens auf dem Stack**
  - **Rekursive (und wiedereintrittsfähige (re-entrant)) Programme**

