

Arbeitsgruppe
Eingebettete Systeme und Betriebssysteme
Prinzipien und Komponenten eingebetteter Systeme



praktisches Übungsblatt 2

Abgabetermin: 08.11.2010

Aufgabe 1

Schreiben Sie ein Programm, welches den Wert eines Entfernungssensors GP2D1x an einem analogen Eingang des Boardes einliest. Entsprechend des ermittelten Wertes sind in Abhängigkeit zur Entfernung LEDs anzuschalten. Funktional betrachtet, ist es ein LED-Meter, welches bei Einparkhilfen im Automobil zum Einsatz kommt.

Hinweis

Für die Bewältigung der Aufgabe ist das Roboterboard sowie der Abstandssensor GP2D von Sharp aus unterer Abbildung zu verwenden. Des Weiteren sind unter http://ivs.cs.uni-magdeburg.de/eos/lehre/WS1011/v1_pkes/techdoc/ weitere Informationen zum Microcontroller, zum Board sowie zum Abstandssensor zu finden.

